

이현상 교수

사례로 알아보는 빅데이터 활용

7주차. 머신러닝 기반 빅데이터 분석 활용 사례

3강. 인공지능 로봇 시스템 사례

학습내용

1. 인공지능 로봇
2. 인공지능 로봇의 4대 기술
3. 인공지능 로봇의 다양한 활용

학습목표

1. 로봇과 인공지능 로봇을 구분할 수 있다.
2. 인공지능 로봇의 4대 기술에 대해서 설명할 수 있다.
3. 인공지능 로봇의 다양한 활용 방안을 설명할 수 있다.



인공지능 로봇

로봇의 개념

- 특정 작업이나 조작을 자동으로 하는 기계 장치
- 사람을 대신하거나 함께 일을 하기도 함
- 단순 반복, 위험한 작업과 같이 인간이 하기 힘든 작업을 로봇이 대체
- 로봇의 도입으로 인해 생산성이 증가됨



인공지능 로봇의 개념

- 인공지능을 기반으로 외부환경을 인식하고,
스스로 상황을 판단하여 자율적으로 동작하는 로봇



로봇의 3원칙

- 미국의 작가 아이작 아시모프(Issac Asimov)의
로봇 소설 Runaround

“

각 원칙들은 상하 관계가 존재, 1원칙이 최상위

- ① 로봇은 인간에게 해가 되는 행동을 해서는 안된다.
- ② 로봇은 인간이 내리는 명령에 복종해야 한다.
- ③ 로봇은 자신의 존재를 보호해야 한다.

”

인공지능 로봇의 장점



[업무 효율성 및 생산성 증대]

- 다양한 분야에서 로봇이 활용되면서 산업 전반적으로 광범위한 영향을 미침
- 노동 대체를 통한 인건비 절감

인공지능 로봇의 장점



[안전]

- AI 로봇이 인간을 대신해 위험한 작업을 수행
- 화성으로 이동하고, 폭탄을 해체하고, 바다의 가장 깊은 곳을 탐험
- 다양한 분야에서 로봇 투입 가능

인공지능 로봇의 장점



[최적의 의사결정 도움]

- 인간보다 신속하게 의사결정을 내리거나 도움을 제공할 수 있음
- 데이터를 기준으로 판단하기 때문에 객관성이 필요한 작업에 유용함

인공지능 로봇의 단점



[일자리 감소]

- 인공지능 로봇이 산업 전반을 대체하면서 일자리가 줄어들 수 있음
- 새로운 직업 형태가 생겨나게 됨

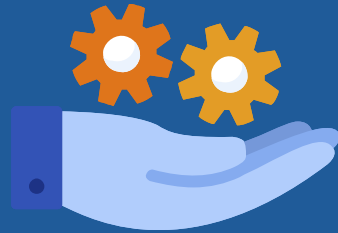
인공지능 로봇의 단점



[사생활 침해]

- 해킹될 경우 개인정보가 심각한 수준으로 유출될 수 있음
- 사생활 침해 및 개인 감시와 같은 위협 요인 발생

인공지능 로봇의 단점



[윤리적 문제]

- 인공지능의 실수로 피해가 발생할 경우 책임소재가 불분명할 수 있음



인공지능 로봇의 4대 중점 기술



인공지능 로봇의 4대 중점 기술

조작제어 기술

물체인식 기술

자율이동 기술

위치인식 기술

인공지능 로봇의 4대 중점 기술

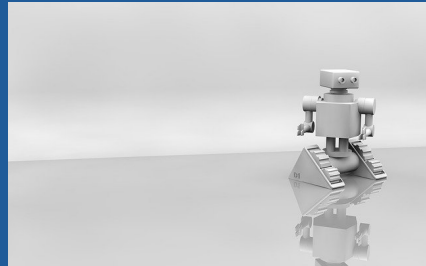


[조작제어 기술]

- **물건을 잡고, 자유롭게 다루는 기술**
- 컴퓨터와 차별화되는 가장 강력한 기능
- 현재는 4세 수준의 핸들링 지수
- 모든 로봇연구자들이 끊임없이 노력하는 가장 로봇다운 도전과제

<출처: flickr(2019), manipulation robot, 2019년 5월 인용. <https://www.flickr.com/>>

인공지능 로봇의 4대 중점 기술

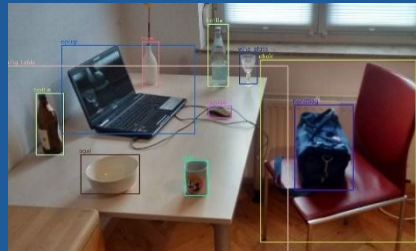


[자율이동 기술]

- 자유롭게 이동할 수 있는 기술
- 바퀴형, 4족형, 2족형 등의 메커니즘으로 분류
- 기계적 위치 이동, 자율 경로계획 충돌 회피 등 기술로 구성됨

<출처: 픽사베이(2017). 이동 로봇. 2017년 11월 인용. <https://pixabay.com/ko/>>

인공지능 로봇의 4대 중점 기술



[물체인식 기술]

- 사전에 학습한 데이터를 바탕으로 사물의 종류, 크기, 위치 등을 **실시간으로 분석**하는 기술

인공지능 로봇의 4대 중점 기술



[위치인식 기술]

- 기계가 스스로 공간지각능력을 갖는 기술
- 센서기반, 마크기반, 스테레오 비전 기반 위치인식기술 등 다양한 방식이 존재



인공지능 로봇의 다양한 활용

다양한 분야에서의 로봇



[가사지원 로봇]

청소, 심부름 등의
전반적인 가사 작업 지원



[돌봄 로봇]

노인이나 어린이 등
사회적 약자들이 겪는
어려운 일상생활 지원
(커뮤니케이션, 이송 등)

다양한 분야에서의 로봇



[교육 로봇]

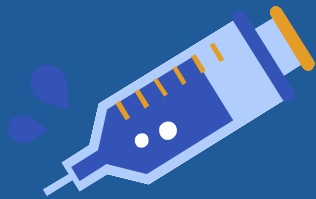
교육 지원을 위한
다양한 역할을 수행



[엔터테인먼트 로봇]

인간의 즐거움을 위한
역할 수행

 다양한 분야에서의 로봇



[의료 로봇]

의료현장 내 다양한
서비스를 수행



[헬스케어 로봇]

질환예방, 건강 증진,
스트레스 해소 등과 같은
헬스케어 서비스를 지원

 다양한 분야에서의 로봇



[국방 로봇]

인간을 대신하거나
보조하며 군사작전을
수행



[안전 로봇]

경비 시스템과 연동
또는 독립적으로 감시 및
보안 업무를 수행

 다양한 분야에서의 로봇



[해양 로봇]

수중 자산 및 환경에
접근하기 위해 상업적,
과학적 목적을 수행



[환경 로봇]

환경오염을 감시하고,
오염을 정화하는
작업 수행

다양한 분야에서의 로봇 정리



[환경]



[해양]



[국방]



[안전]



[가사지원]



[헬스케어]



[의료]



[교육]



[엔터테인먼트]



[돌봄]

이외에도 적용분야가 상당 수 존재

지능형 로봇 사례

hello robot™

[헬로로봇 - 스트레치]

- 바퀴 달린 본체에 로봇팔과 그리퍼(집게)로 구성된 단순한 형태
- 건조기에서 의류를 꺼내거나 소형 진공청소기 활용 가능
- 반려견과 놀이를 해주는 등 간단한 가사 작업 기능 지원

지능형 로봇 사례

IBM

[IBM - 메라]

- 혼자 사는 노인의 일상 행동, 냄새, 소리 등 감지
- 집안 위험 물건의 상태 체크
- 가속도계를 활용하여 사용자가 쓰러지는 행동 탐지

 지능형 로봇 사례

ROYBI[®]

[ROYBI - 로이비 로봇]

- 3세 이하 영유아 대상으로 다양한 분야의 교육을 수행
- 음성인식과 사물 인식을 통해 아이들과 대화
- 개인별 학습 속도와 관심사를 반영할 수 있는 사용자 맞춤형 서비스 제공

지능형 로봇 사례

SONY

[소니 - 아이보]

- 딥러닝 기반 엔터테인먼트 강아지 로봇
- 사람과 상호 작용하면서 패턴 학습, 새로운 환경에 반응하며 적응할 수 있음
- 특정 행동(이름 부르기, 놀아주기, 접촉 등)을 하면 유대감 지수가 높아짐

지능형 로봇 사례



[블루오션로보틱스 - UVD 로봇]

- 미생물에 대한 심층 지식과 자율 주행 기술 탑재
- 자외선을 결합하여 10~15분 이내 실내 병원균 제거
- 코로나 사태 초기 중국 우한시의 병원에서 큰 활약

평가하기(1)

2번	문항	다음 중 인공지능 로봇의 4대 중점 기술이 아닌 것은? 1. 조작제어 기술 2. 위치인식 기술 3. 물체인식 기술 4. 자율이동 기술 5. 네트워킹 기술
	정답	5
	해설	인공지능 로봇의 4대 중점 기술은 조작제어 기술, 위치인식 기술, 물체인식 기술, 자율이동 기술이다.

정리하기

1. 인공지능 로봇

- 인공지능 로봇은 외부환경을 인식하고, 스스로 상황을 판단하여 자율적으로 동작하는 로봇을 의미

2. 인공지능 로봇의 4대 기술

- 인공지능 로봇의 4대 중점 기술로는 조작제어 기술, 위치인식 기술, 물체인식 기술, 자율이동 기술이 있음

3. 인공지능 로봇의 다양한 활용

- 인공지능 로봇은 산업 전반에 다양하게 활용되고 있음

수고하셨습니다.

참고문헌

- 김웅기, 김훈태(2017년 5월). 지능형 로봇 활용, 어디까지 왔나? . POSCO. 2.
- KB금융지주 경영연구소(2017). KB 지식 비타민 고령화로 주목받는 실버케어 로봇 활용 사례. 2021년 8월 30일 인용.
- <https://www.kbfg.com/kbresearch/vitamin/reportView.do?vitaminId=1003630>
- 전황수(2013년 8월). 국방 * IT 융합 : 군사용 로봇을 중심으로. 경제분석연구실. 108.
- 권오상(2016). 교육용 로봇의 현황과 미래. 전자공학회지. 40-46.
- 정은주(2020). 지능형 IOT 기반 서비스 로봇 활용사례와 시사점. 정보통신산업진흥원. 1-11.
- flickr(2019). manipulation robot. 2021년 9월 8일 인용. <https://www.flickr.com/>. 1페이지.
- 픽사베이(2017). 이동 로봇. 2021년 9월 8일 인용. <https://pixabay.com/ko/>. 1페이지.
- 위키피디아 커먼스(2019). Detected-with—YOLO—Schreibtisch-mit-Objekten. 2021년 9월 8일 인용. 인용. https://commons.wikimedia.org/wiki/Main_Page. 1페이지.
- 위키피디아 커먼스(2009). 룸바 time-lapse. 2021년 9월 8일 인용. https://commons.wikimedia.org/wiki/Main_Page. 1페이지.
- Issac Asimov(1942), Runaround. Astounding Science Fiction. 40.